

Badania ruchu trwają w Rzeszowie i okolicznych gminach



W Rzeszowie i sąsiednich gminach zrzeszonych w stowarzyszeniu ROF rozpoczęły się kompleksowe badania ruchu. **W Rzeszowie i sąsiednich gminach zrzeszonych w stowarzyszeniu ROF rozpoczęły się kompleksowe badania ruchu. Prowadzi je zespół naukowy Politechniki Rzeszowskiej. Cel? Dostosowanie układu i oferty komunikacyjnej do potrzeb mieszkańców.**

Tegoroczne badania są wykonywane dla wszystkich gmin Rzeszowskiego Obszaru Funkcjonalnego. To Boguchwała, Błażowa, Chmielnik, Czarna, Czudec, Głogów Młp., Hyżne, Krasne, Lubenia, Łañcut (miasto i gmina), Rzeszów, Świlcza, Trzebownisko i Tyczyn.

- Badania wykonujemy po to, aby dokonać kolejnych ulepszeń w komunikacji publicznej obsługującej cały ten obszar. Potrzebujemy nowych danych, a także i opinii mieszkańców, pasażerów, aby ustalić optymalną siatkę połączeń autobusowych. Chcemy, aby linie komunikacji zbiorowej różnych przewoźników tworzyły spójną ofertę dla pasażerów – mówi Konrad Fijolek, prezydent Rzeszowa.

- Badania to część opracowania Planu Zrównoważonej Mobilności Miejskiej dla całego Rzeszowskiego Obszaru Funkcjonalnego. Prowadzimy je także po to, aby spełnić warunki niezbędne dla pozyskania kolejnych pieniędzy z Unii Europejskiej, które chcemy spożytkować na dalszy rozwój transportu publicznego. Badania są bardzo istotne i liczymy na ich wsparcie zarówno przez mieszkańców, jak i organizatorów transportu oraz przewoźników - mówi dr inż. Paweł Potyrański, dyrektor Wydziału Pozyskiwania Funduszy Urzędu Miasta Rzeszowa, koordynujący realizację umowy.

Zespół badawczy będzie chciał ponadto dokonać przeglądu oczekiwań pieszych, rowerzystów i użytkowników hulajnóg. Po to, aby na bazie ich odpowiedzi poprawić między innymi poziom bezpieczeństwa w miejscach użytkowanych i współdzielonych przez te grupy użytkowników.

Badania prowadzone przez zespół Politechniki Rzeszowskiej rozpoczęły się jeszcze w październiku.

- Wykonaliśmy pomiar ruchu rowerowego, pieszego i ruchu hulajnóg. W poprzednich latach badania rowerowe co prawda trzykrotnie wykonywało już w mieście Stowarzyszenie Rowery Rzeszów, ale były to analizy na mniejszą skalę. Nasze badanie w tym zakresie było największym w historii miasta – mówi dr inż. Mateusz Szarata z Katedry Dróg i Mostów Politechniki Rzeszowskiej.

Kompleksowe badania ruchu zostały zaplanowane na drugą połowę listopada. W zależności od pogody, będą prowadzone w trzecim, lub czwartym tygodniu miesiąca. - Obejmą pełny zakres pomiaru natężenia ruchu pojazdów, potoków pasażerskich w transporcie autobusowym i kolejowym. Będą prowadzone w okresie szczytu porannego i popołudniowego, czyli wtedy, gdy układ transportowy jest najbardziej obciążony. Obserwatorzy biorący udział w badaniu będą posiadać specjalne kamizelki/opaski, dzięki którym mieszkańcy będą mogli łatwo ich rozpoznać – dodaje Mateusz Szarata.

Istotną częścią przedsięwzięcia będą badania ankietowe, których celem będzie poznanie zachowań komunikacyjnych mieszkańców oraz uzyskanie odpowiedzi dotyczących preferencji transportowych. Jak przekonują naukowcy z Politechniki Rzeszowskiej, jest to jeden z kluczowych elementów całego przedsięwzięcia.

- Będzie nam zależeć na tym, aby poznać opinie, oczekiwania i zdanie mieszkańców oraz ich nawyki dotyczące podróżowania. Badania ankietowe będą prowadzone w domu respondenta oraz telefonicznie. Ankieterzy będą dysponowali legitymacją/upoważnieniem, na którym znajdzie się numer telefonu, który pozwoli zweryfikować ankietera – mówi dr inż. Szarata.

Zebrane dane będą miastu i partnerom z ROF przydatne do realizacji wielu celów. To m.in. budowa i aktualizacja transportowego,

symulacyjnego modelu ruchu obejmującego teren całego ROF. Wyniki pozwolą ocenić również podział zadań przewozowych, pokażą na przykład, ile procent podróży odbywa się transportem indywidualnym a ile publicznym.

Ankieterów biorących udział w badaniach będzie można zweryfikować dzwoniąc do Urzędu Statystycznego w Rzeszowie pod numer 17 853 52 10 w. 106 (w godz. 7.00-15.30), co ważne każdy z nich będzie posiadał stosowny unikatowy identyfikator.